

Ręczny wózek paletowy 1.0 tona

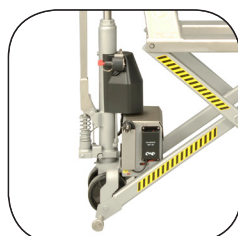
BT lifter

H-series

HHM100I

HHL100I

HHL100PH



Ręczny wózek paletowy

Specyfikacja wózka					HHM100I	HHL100I	HHL100PH
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			Toyota	Toyota	Toyota
	1.2	Model			HHM100I	HHL100I	HHL100PH
	1.4	Typ sterowania			Ręczny	Ręczny	Ręczny
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q(t)	kg	1000	1000	1000
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600	600	600
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła wideł do przedniej powierzchni wideł	x	mm	980	980	980
	1.9	Rozstaw osi	y	mm	1280	1280	1280
Ciężar	2.1	Ciężar roboczy		kg	121	135	140
	2.2	Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/ samonastawne/wideł		kg	205/370	205/370	205/370
	2.3	Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/ samonastawne/wideł		kg	20/55	20/55	20/55
Kola	3.1	Koła sterujące/wideł: Polyurethane (P) ¹⁾ , Nylon (N)			P/N	P/N	P/N
	3.2	Rozmiar kół, przód			175x60	175x60	175x60
	3.3	Rozmiar kół, tył			75 x 75	75 x 75	75 x 75
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x=koła napędzane)			2/2	2/2	2/2
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	152	152	152
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	410	410	410
	Wymiary	4.4	Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	710	710
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	800	800	800
4.9		Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy, min./maks.	h ₁₄	mm	1280	1280	1280
4.15		Wysokość, opuszczone widły	h ₁₃	mm	90	90	90
4.19		Długość całkowita	l ₁	mm	1655	1655	1655
4.20		Długość do przedniej powierzchni wideł	l ₂	mm	465	465	465
4.21		Szerokość całkowita	b ₁ /b ₂	mm	560	560	560
4.22		Wymiary wideł	s/e/l	mm	50/160/1190	50/160/1190	50/160/1190
4.25		Szerokość nad widłami	b ₅	mm	560	560	560
4.32		Prześwit, środek rozstawu osi	m ₂	mm	20	20	20
4.34		Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A _{st}	mm	1845	1845	1845
4.35	Promień skrętu	W _a	mm	1525	1525	1525	
Silnik elektryczny	6.2	Moc znamionowa silnika podnoszenia prz S3 15%		kW	—	0.9	0.9
	6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K ₅		V/Ah	—	12/51	12/51
	6.5	Ciężar baterii		kg	—	18	18

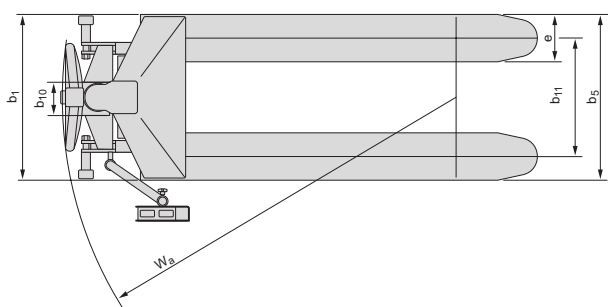
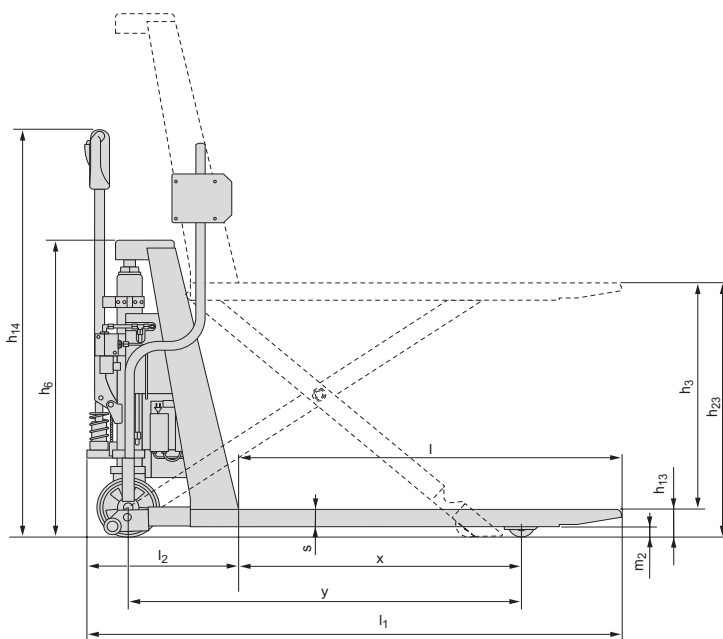
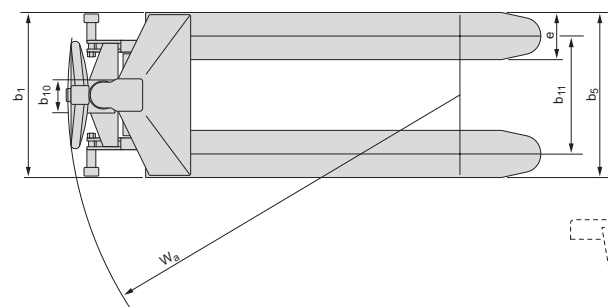
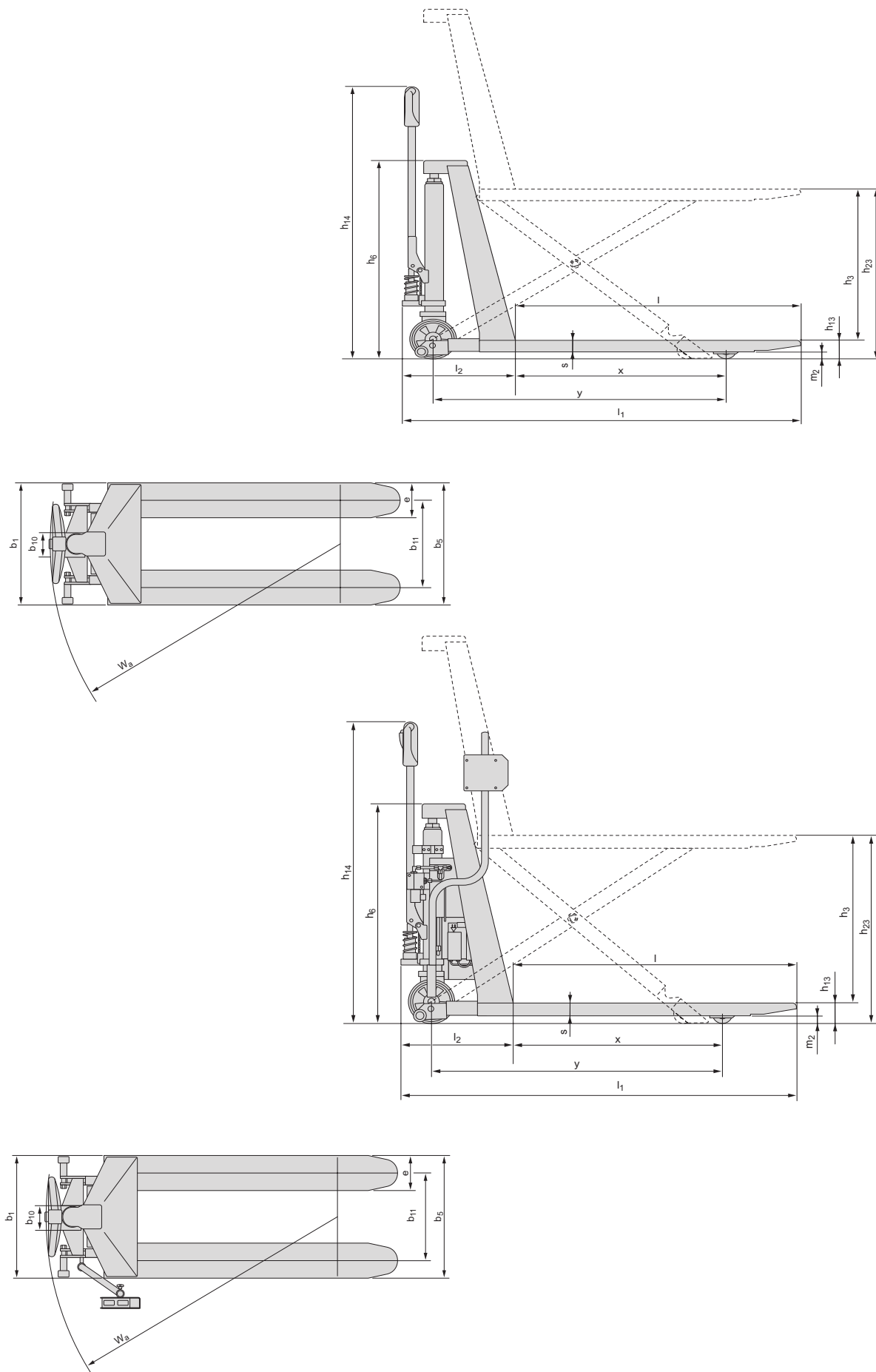
1) Kolo Powerthane jako kolo sterujace jezli jest wyposazone hamulec ruczny.

Wszystkie dane są oparte na konfiguracji podanej w tabeli. W przypadku innych konfiguracji wartości mogą być inne.

Podane osiągi i wymiary wózka są wartościami nominalnymi i podlegają wartościom tolerancji.

Produkty i specyfikacje firmy Toyota Material Handling Manufacturing Sweden AB mogą ulec zmianie bez powiadomienia.

Rysunki wymiarowe



Cechy wózka:

- BT Lifter H-series pozwala na ergonomiczną pracę z towarami. W pełni regulowana, ergonomiczna wysokość pracy jest idealna do zadań dystrybucyjnych i sortowania.
- Maksymalny udźwig 1000 kg, maksymalna wysokość podnoszenia 810 mm. Niewielka długość wózka daje mały promień skrętu.
- Profile zabezpieczające przed rolkami redukują ryzyko przewrócenia do przodu.
- Automatycznie regulowane stabilizatory zapewniają bezpieczeństwo i stabilność podczas pracy.
- W standardzie funkcja QUICKLIFT (szybkiego podnoszenia) z automatycznym przełączaniem na normalne podnoszenie przy ładunku powyżej 250kg.
- HHM100I and HHL100I stanowią alternatywę ze stali nierdzewnej dla wózków tego typu.
- HHL100PH wyposażony w fotokomórkę z regulacją wysokości, która zapewnia łagodne i kontrolowane ruchy podczas automatycznego opuszczania i podnoszenia palety.
- Ten wózek spełnia warunki ochrony środowiska.



TP-Technical Publications, Sweden — 745332-470, version 2, 1408

TOYOTA

MATERIAL HANDLING